

Důležitou součástí skladových procesů je kompletace objednávek, což je proces sesbírání produktů z místa skladování. V této práci uvažujeme uložení produktů pomocí strategie rozptýleného skladování, což znamená, že stejné produkty se ve skladu nachází na více místech. Obvyklá je situace, kdy více sběračů sesbírává produkty zároveň, při čemž může docházet k jejich vzájemnému blokování. To má za následek snížení efektivity tohoto procesu. Tato skutečnost ovšem není zohledněna většinou stávajících algoritmů pro návrh tras sběračů i přes to, že blokování má značný vliv na efektivitu kompletace objednávek. Předmětem této bakalářské práce je řešit problematiku tras sběračů v multiagentním prostředí. Práce obsahuje shrnutí aktuálního stavu, ze kterého vychází prezentovaný multiagentní algoritmus pro sběrače. Algoritmus je založen na myšlence prioritního plánování. Výsledky empirického vyhodnocení indikují, že multiagentní přístup vede k efektivnějším cestám pro sběrače.