

Názov práce: Věta o priradení pólů v teorii řízení

Autor: Alexander Gažo

Katedra: Katedra algebry

Vedúci bakalárskej práce: doc. RNDr. Jiří Tůma, DrSc., Katedra algebry

**Abstrakt:** Veta o priradení pólov je jeden zo základných výsledkov teórie lineárnych dynamických systémov s lineárny vstupom. Cieľom tejto práce je skompilovať všetky poznatky potrebné k plnému pochopeniu tejto vety na jednom mieste a to spôsobom zrozumiteľným pre študentov prvých stupňov vysokých škôl. Za týmto účelom najprv definujem dynamické lineárne systémy prvého rádu s konštantnými koeficientmi s riadením a definujem stabilitu týchto systémov. Pri skúmaní tejto vlastnosti demonštrujem, že charakteristický polynóm matice koeficientov reprezentujúcej systém je cenným indikátorm správania sa systému. Následne ukážem, že definícia kontrolovateľnosti motivovaná diskrétnymi systémami platí aj pre systémy so spojitým časom. Použitím týchto pojmov je potom veta o priradení pólov dokázaná.

**Kľúčové slová:** diskrétny lineárny dynamický systém s konštantnými koeficientmi, spojitý lineárny dynamický systém s konštantnými koeficientmi, priradenie vlastných čísel, riadenie, kontrolovateľnosť, stabilita, základy teórie riadenia