

Obrovské množství zdrojů je každodenně zbytečně promarněno kvůli neefektivnímu plánování přepravy. Pomocí technik automatizovaného plánování navrhujeme několik plánovacích systémů pro efektivní řešení zjednodušených variant logistických problémů. V těchto problémech jsou balíky doručovány do různých cílů pomocí nákladních vozidel pohybujících se na orientovaném, nezáporně ohodnoceném grafu, který představuje silniční síť. Experimenty provedené na původních problémech z plánovacích soutěží ukazují, že naše přístupy dokáží zlepšit kvalitu řešení ve srovnání s plánovači nezávislími na plánovací doméně. V neposlední řadě jsme vyvinuli nástroj TransportEditor, vizualizátor a editor těchto problémů, který umožňuje efektivní analýzu problémů, konstrukci plánovačů a introspekci plánů.