

# Obsah

<b>1 Úloha</b>	<b>2</b>
1.1 Max-min algebra . . . . .	2
1.2 Formulácia problému . . . . .	3
1.3 Postup riešenia . . . . .	3
<b>2 Riešenie úlohy</b>	<b>6</b>
2.1 Popis algoritmu . . . . .	6
2.2 Algoritmus D2 . . . . .	13
2.3 Dôkaz správnosti algoritmu D2 . . . . .	13
2.4 Zložitosť algoritmu D2 . . . . .	17
<b>3 Iné úlohy</b>	<b>20</b>

# Kapitola 1

## Úloha

### 1.1 Max-min algebra

**Definícia 1** Množinu  $\mathcal{E}(\max, \wedge) \subset R$  nazveme  $(\max, \wedge)$ -algebrou, ak pre ľubovoľné  $\alpha, \beta \in \mathcal{E}(\max, \wedge)$  platí:

$$\begin{aligned} \alpha \wedge \beta &\in \mathcal{E}(\max, \wedge) \\ \max(\alpha, \beta) &\in \mathcal{E}(\max, \wedge) \end{aligned} \quad \forall \alpha, \beta \in R$$

kde  $\alpha \wedge \beta = \min(\alpha, \beta)$  a  $\exists \underline{\epsilon}, \bar{\epsilon} \in \mathcal{E}(\max, \wedge)$  také, že  $\underline{\epsilon} \leq \alpha \leq \bar{\epsilon} \quad \forall \alpha \in \mathcal{E}(\max, \wedge)$ .

Pre jednoduchosť budeme používať  $\mathcal{E}$  namiesto  $\mathcal{E}(\max, \wedge)$ .

Operácie  $\max, \wedge$  sa používajú formálne rovnako ako v klasickej algebre, takže pre  $x, y \in \mathcal{E}^n$

$$x^T \otimes y = \max_{1 \leq j \leq n} (x_j \wedge y_j)$$

Pre matice  $A, B$  rozmerov  $m \times k, k \times n, a_{ij}, b_{ij} \in \mathcal{E}$

$$(A \otimes B)_{ij} = \max_{1 \leq l \leq k} (a_{il} \wedge b_{lk}) \in \mathcal{E}(\max, \wedge) \quad \forall i = 1, \dots, m, \quad \forall j = 1, \dots, n$$

Rovnicu  $a^T \otimes x = b^T \otimes x$  nazveme  $(\max, \wedge)$ -lineárnou homogénnou rovnicou s koeficientmi  $a = (a_1, \dots, a_n), b = (b_1, \dots, b_n)$  a neznámymi  $x_1, \dots, x_n$ . Rovnicu  $\max((a^T \otimes x), \alpha) = \max((b^T \otimes x), \beta)$  nazveme  $(\max, \wedge)$ -lineárnou nehomogénnou rovnicou s koeficientmi  $a = (a_1, \dots, a_n), b = (b_1, \dots, b_n)$  a neznámymi  $x_1, \dots, x_n$ , kde  $\alpha, \beta \in \mathcal{E}$ .

Príklady  $(\max, \wedge)$ -algebier:

- a)  $\mathcal{E}(\max, \wedge) = \bar{R}$
- b)  $\mathcal{E}(\max, \wedge) = \{0, 1\}$
- c)  $\mathcal{E}(\max, \wedge) = \bar{Z}$
- d)  $\mathcal{E}(\max, \wedge) = \{\alpha \in R \mid \underline{\alpha} \leq \alpha \leq \bar{\alpha}\}$ , kde  $-\infty \leq \underline{\alpha} \leq \bar{\alpha} \leq \infty$

**Poznámka 1** *Používame značenie:*

$R = (-\infty, \infty)$ ,  $\bar{R} = R \cup \{-\infty\} \cup \{\infty\}$ ,

$Z = \{\dots, -2, -1, 0, 1, 2, \dots\}$  a  $\bar{Z} = Z \cup \{-\infty\} \cup \{\infty\}$

## 1.2 Formulácia problému

Budeme sa zaoberať riešením sústavy  $m$   $(\max, \wedge)$ -lineárnych rovníc o  $n$  neznámych tvaru:

$$A \otimes x = B \otimes x \quad (1.1)$$

kde

$$\underline{x} \leq x \leq \bar{x}$$

a  $A, B, \underline{x}, \bar{x}$ , sú matice a vektory s konečnými prvkami z danej  $(\max, \wedge)$ -algebry  $\mathcal{E}$  s naväčším prvkom  $\bar{\alpha}$  a najmenším prvkom  $\underline{\alpha}$ .

Túto úlohu môžeme po zložkách zapísať:

$$\begin{aligned} a_i(x) &= b_i(x) \quad \forall i = 1, \dots, m \\ \underline{x} &\leq x \leq \bar{x} \end{aligned} \quad (1.2)$$

kde  $a_i(x) = \max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x_j)$  a  $b_i(x) = \max_{1 \leq j \leq n} (b_{ij} \wedge x_j)$ .

**Definícia 2** *Množinu vektorov  $x$ , ktoré vyhovujú sústave 1.2 označíme symbolom  $M$ .*

$$M = \{ x \mid \underline{x} \leq x \leq \bar{x} \ \& \ a_i(x) = b_i(x) \ \forall i = 1, \dots, m \}$$

## 1.3 Postup riešenia

**Lemma 1** *Ak  $\underline{x}_j \geq \max_{1 \leq i \leq m} (a_{ij}, b_{ij}) \quad \forall i = 1 \dots n$ , potom  $M = \emptyset$ , alebo  $M = \{ x \mid \underline{x} \leq x \leq \bar{x} \}$ .*

**Dôkaz:**

Podľa predpokladu platí:

$$\begin{aligned} a_{ij} \wedge x_j &= a_{ij} & \forall i = 1 \dots m \quad \forall j = 1 \dots n & \quad \forall x_j \in \langle \underline{x}_j, \bar{x}_j \rangle \\ b_{ij} \wedge x_j &= b_{ij} \end{aligned}$$

Preto  $\forall i$  a pre  $x \in \langle \underline{x}_j, \bar{x}_j \rangle$   $a_i(x) = \max_j a_{ij}$  a  $b_i(x) = \max_j b_{ij}$ . Potom  $a_i(x) = b_i(x) \quad \forall i$  a teda  $M = \{x \mid \underline{x} \leq x \leq \bar{x}\}$ , alebo  $\exists i \quad a_i(x) \neq b_i(x)$  a úloha nemá riešenie pre žiadne  $x \in \langle \underline{x}_j, \bar{x}_j \rangle$ .  $\square$

**Lemma 2** Ak  $\underline{x}_k \leq \min_{1 \leq i \leq m} (a_{ik}, b_{ik})$ , kde  $k = \arg \max_{1 \leq j \leq n} \underline{x}_j$ , potom je vždy  $M \neq \emptyset$ .

**Poznámka 2**

$$\arg \max_j h(j) = k \quad \Leftrightarrow \quad h(k) = \max_j h(j)$$

**Dôkaz:**

Pre  $\underline{x}$  podľa predpokladu vety  $\forall i$  a pre  $k \equiv \arg \max_j \underline{x}_j$  platí:

$$\begin{aligned} a_{ik} \wedge \underline{x}_k &= \underline{x}_k, & b_{ik} \wedge \underline{x}_k &= \underline{x}_k \\ \forall j, j \neq k & \quad a_{ij} \wedge \underline{x}_j \leq \underline{x}_j, & b_{ij} \wedge \underline{x}_j &\leq \underline{x}_j \end{aligned}$$

Keďže  $\underline{x}_j \leq \underline{x}_k \quad \forall j, j \neq k$ , tak  $\forall i \quad a_i(\underline{x}) = b_i(\underline{x}) = \underline{x}_k$ . Takže  $\underline{x} \in M$ .  $\square$

**Lemma 3** Ak  $\bar{x}_k \leq \min_{1 \leq i \leq m} (a_{ik}, b_{ik}) \quad \forall k = 1 \dots n$ , potom  $M = \{x \mid \underline{x} \leq x \leq \bar{x}\}$ .

**Dôkaz:**

Z predpokladov je jasné, že  $a_{ij} \wedge x_j = x_j$  a  $b_{ij} \wedge x_j = x_j \quad \forall i, j \quad \forall x \in \langle \underline{x}, \bar{x} \rangle$  a preto

$$\forall x \in \langle \underline{x}, \bar{x} \rangle \quad a_i(x) = b_i(x) = \max_j (x_j)$$

a teda  $x \in M$ .  $\square$

Pre úlohy spĺňajúce predpokady jednej z predošlých liem máme hneď triválne riešenie úlohy, poprípade vieme, že úloha riešenie nemá. Ďalej sa preto budeme zaoberať riešením úloh, ktoré nespĺňajú ani jeden z predpokladov

lemmy 1 - 3. Riešenie úlohy 1.2 budeme hľadať pomocou optimalizačnej úlohy:

$$f(x) = \max_{1 \leq i \leq m} |a_i(x) - b_i(x)| \rightarrow \min \quad (1.3)$$
$$\underline{x} \leq x \leq \bar{x}$$

kde  $a_i(x) = \max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x_j)$ ,  $b_i(x) = \max_{1 \leq j \leq n} (b_{ij} \wedge x_j)$ .

Úloha 1.3 má vždy optimálne riešenie. Ak je  $f(x_{opt}) = 0$ , tak  $\forall i = 1 \dots m$  platí  $a_i(x_{opt}) = b_i(x_{opt})$  a teda  $x_{opt}$  je riešením úlohy 1.2.

Ak je  $f(x_{opt}) \neq 0$ , tak  $x_{opt}$  predstavuje najmenší možný rozdiel medzi ľavou a pravou stranou v úlohe 1.2.

# Kapitola 2

## Riešenie úlohy

### 2.1 Popis algoritmu

V tejto kapitole popíšem bližšie algoritmus riešiaci úlohu 1.3. Najprv zavedieme pojmy a značenie, ktoré budeme ďalej používať.

Ak  $x \notin M$ , potom  $a_i(x) > b_i(x)$ , alebo  $a_i(x) < b_i(x)$  pre nejaké  $i$ , a teda aj  $f(x) \neq 0$ . Bez ujmy na obecnosti môžeme ďalej predpokladať, že nastávajú iba nerovnosti typu  $a_i(x) > b_i(x)$ .

Pre každú rovnicu  $i$  označíme:

$$f_i(x) = a_i(x) - b_i(x)$$

Množinu rovníc, v ktorých  $f_i(x)$  nadobúda hodnotu maxima označíme:

$$D(x) = \{i \mid a_i(x) - b_i(x) = f(x)\}$$

**Definícia 3** Člen  $j$  je v rovnici  $i$  a bode  $x$  aktívny na ľavej (pravej) strane, ak platí:  $a_{ij} \wedge x_j = a_i(x)$  ( $b_{ij} \wedge x_j = b_i(x)$ ).

Označme  $\forall i \in 1 \dots n$

$$F_i(x) = \{j \mid a_{ij} \wedge x_j = a_i(x)\}$$

$$G_i(x) = \{j \mid b_{ij} \wedge x_j = b_i(x)\}$$

$F_i(x)$  a  $G_i(x)$  sú množinami aktívnych členov pre rovnicu  $i$ .

**Definícia 4** Premenná  $x_j$  je aktivovaná v rovnici  $i$  na ľavej (pravej) strane, ak platí:  $a_{ij} \geq x_j$  ( $b_{ij} \geq x_j$ ).

Množiny členov  $j$ , ktoré sú aktivované v danej rovnici budeme značiť  $F_{A_i}(x)$  a  $G_{A_i}(x)$ .

$$\begin{aligned} F_{A_i}(x) &= \{ j \mid x_j \leq a_{ij} \} \\ G_{A_i}(x) &= \{ j \mid x_j \leq b_{ij} \} \end{aligned}$$

Pri hľadaní riešenia začneme z bodu  $\bar{x}$ . Tento bod budeme postupne po zložkách znižovať tak, aby sa znížila hodnota účelovej funkcie. Zložky  $x_j$ , ktoré nie je nutné meniť ponecháme nezmenené. Znížime  $a_i(x)$  pre všetky  $i \in D(x)$  tak, aby sa znížila hodnota  $f_i(x)$ .

Množinu indexov premenných, ktoré je potrebné znížiť označíme:

$$F(x) = \bigcup F_i(x) \quad \text{pre } i \in D(x)$$

Budeme rozlišovať 2 prípady:

A) ak platí podmienka:

$$\forall i \in D(x) \quad F_i(x) \subseteq F_{A_i}(x) \quad (\text{C1})$$

B) ak podmienka (C1) neplatí

**A)**

Keďže platí C1 vieme, že znížením  $x_j$  pre  $j \in F(x)$  o vhodné  $\delta$  sa zníži  $a_i(x)$  pre  $\forall i \in D(x)$  o  $\delta$ . V prípade, že platí:

$$\forall i \in D(x) \quad G_i(x) \not\subseteq F(x) \text{ alebo } G_i(x) \not\subseteq G_{A_i}(x) \quad (\text{C2})$$

sa znížením  $x_j$  pre  $j \in F(x)$  o  $\delta$  hodnoty  $b_i(x)$  pre  $i \in D(x)$  zachovajú, a preto sa  $f(x)$  zníži o  $\delta$ . Zadefinujeme  $x(\delta) = (x_1(\delta), \dots, x_n(\delta))$ , kde:

$$x_j(\delta) = x_j - k_j \delta \quad \text{pre } k_j = \begin{cases} 1 & j \in F(x) \\ 0 & j \notin F(x) \end{cases}$$

Ak platí (C2), tak pre takto definované  $x(\delta)$  pre vhodné  $d > 0$  platí:

$$f(x(\delta)) = f(x) - \delta$$

Samotnú hodnotu  $\delta$  určíme neskôr. V prípade, že (C2) neplatí, tak sa hodnota  $f(x(\delta)) = f(x)$  a to práve v rovniciach, ktoré porušujú (C2). Hodnoty  $k_j$  musíme pre tento prípad upraviť tak, aby sa hodnota  $f(x)$  tiež znížila o  $\delta$ . Množinu rovníc ktoré porušujú (C2) označíme:

$$D_=(x) = \{ i \mid i \in D(x) \ \& \ G_i(x) \in F(x) \ \& \ G_i(x) \not\subseteq G_{A_i}(x) \}$$

**Poznámka 3** Pre prípad, že C2 platí je  $D_=(x) = \emptyset$

Chceme, aby pre  $i \in D_=(x)$  platilo:

$$a_i(x(\delta)) - b_i(x(\delta)) = \delta$$

preto postupne budeme meniť koeficienty  $k_j$  pre  $j \in F_i(x)$  tak, aby platilo:

$$\min_{j \in F_i(x)} k_j \geq \left( \min_{j \in G_j(x)} k_j \right) + 1$$

Koeficienty  $k_j$  budeme postupne nastavovať pre rovnice  $i \in D_=(x)$ , kde vieme, že  $k_l$  pre  $l \in G_i(x)$  sa už nebudú meniť. To platí pre rovnice s najmenšou hodnotou  $b_i(x)$ . Koeficienty upravíme nasledujúcim algoritmom.

### Algoritmus D1

1.  $S = D_=(x)$ ;
2. **while**  $S \neq \emptyset$ 
  - $i = k : k \in S \quad b_k(x) = \min_{j \in S} b_j(x)$
  - $S = S \setminus \{i\}$ ;
  - for**  $j \in F_i(x)$ 
    - $k_j = \max(\min_{l \in G_i(x)} k_l + 1, k_j)$ ;

Počas ďalšieho behu algoritmu nás budú zaujímať množiny  $F_i(x)$ ,  $G_i(x)$ ,  $D(x)$  a  $D_=(x)$ , ktoré ostanú nezmenené aj pre  $x(\epsilon)$  pre  $\epsilon > 0$  ľubovoľne malé. Preto označíme:

$$D'(x) = \{ i \mid i \in D(x) \ \& \ \min_{j \in F_i(x)} k_j - \min_{l \in G_i(x)} k_l = 1 \}$$

$$D'_=(x) = \{ i \mid i \in D_=(x) \ \& \ \min_{j \in F_i(x)} k_j - \min_{l \in G_i(x)} k_l = 1 \}$$

$$F'_i(x) = \{ j \mid j \in F_i(x) \ \& \ k_j = \min_{l \in F_i(x)} k_l \}$$

$$G'_i(x) = \{ j \mid j \in G_i(x) \ \& \ k_j = \min_{l \in G_i(x)} k_l \}$$

Zmenou  $k_j$  podľa kroku 2 algoritmu D1 pre rovnicu  $i$  môže nastať situácia, že  $j$  prestane byť aktívnym členom na ľavej strane pre nejaké  $k \in D'(x)$ . Touto úpravou ale zabezpečíme, že  $j \in F'_i(x)$  pre  $i$  z algoritmu. Preto:

$$F(x) = \bigcup_i F'_i(x) \quad \text{pre } i \in D'(x)$$



Rovnako ako  $F(x)$  ani množiny  $F_{A_i}(x)$  a  $G_{A_i}(x)$  sa úpravou  $k_j$  nemenia.

Teraz budeme hľadať maximálne  $\delta$ , pre ktoré sa ešte bude hodnota účelovej funkcie znižovať. Budeme postupne prechádzať všetky prípady, v ktorých sa zmení aspoň jedna z množín  $F'(x)$ ,  $G'(x)$ ,  $F_{A_i}(x)$ ,  $G_{A_i}(x)$  alebo  $D'(x)$ . Pre jednotlivé možnosti budeme označovať maximálne  $\delta$  premennými  $t_1, \dots, t_6$ . Výsledné  $\delta$  bude minimom z týchto hodnôt, preto každý prípad môžeme rozoberať nezávisle na ostatných. Môžu nastať nasledujúce prípady:

1. dosiahneme minimum definičného oboru pre nejaké  $x_j$

$$t_1 = \min_{j \in F(x)} \frac{x_j - \underline{x}_j}{k_j}$$

2. Zmení sa  $F'_i(x)$  pre ľubovoľné  $i$

Pre každú rovnicu  $i$  nájdeme  $t_2^i$ , pre ktoré sa zmení  $F'_i(x)$ . Množina  $F'_i(x)$  sa môže zmeniť iba ak  $a_i(x(\delta))$  s rastúcim  $\delta$  klesá. To nastane ak platí:

$$F'_i(x) \subseteq F(x) \ \& \ F'_i(x) \subseteq F_{A_i}(x)$$

Pre  $i$  pre ktoré neplatí táto podmienka definujeme  $t_2^i = \infty$ . Pre  $i$  spĺňajúce podmienku do  $F'_i(x)$  môže pribudnúť člen:

- Ak je jeho hodnota nižšia ako  $a_i(x)$  a neklesá. Množinu indexov spĺňajúcich túto podmienku označme  $T_i^1(x)$ .

$$T_i^1(x) = \{j \mid (a_{ij} \wedge x_j < a_i(x)) \ \& \ (j \notin F(x) \text{ alebo } j \in F(x) \setminus F_{A_i}(x))\}$$

Hodnota, pri ktorej sa  $j \in T_i^1(x)$  stane aktívnym členom na ľavej strane je

$$\frac{a_i(x) - (a_{ij} \wedge x_j)}{\min_{l \in F'_i(x)} k_l}$$

- Ak je jeho hodnota nižšia ako  $a_i(x)$  a klesá pomalšie ako  $a_i(x)$ . Táto možnosť môže nastať iba v prípade, že neplatí (C2) a  $k_j$  boli upravené algoritmom D1. Množinu indexov spĺňajúcich túto podmienku označme  $T_i^2(x)$ .

$$T_i^2(x) = \{j \mid (a_{ij} \wedge x_j < a_i(x)) \ \& \ j \in F(x) \setminus F'_i(x) \ \& \ j \in F_{A_i}(x) \ \& \ k_j < \min_{l \in F'_i(x)} k_l\}$$

Hodnota, pri ktorej sa  $j \in T_i^1(x)$  stane aktívnym členom na ľavej strane je

$$\frac{a_i(x) - x_j}{\min_{l \in F'_i(x)} k_l - k_j}$$

Potom

$$t_2^i = \min\left(\min_{j \in T_i^1(x)} \frac{a_i(x) - (a_{ij} \wedge x_j)}{\min_{l \in F'_i(x)} k_l}, \min_{j \in T_i^2(x)} \frac{a_i(x) - x_j}{\min_{l \in F'_i(x)} k_l - k_j}\right)$$

Hodnotu  $t_2$  určíme ako:

$$t_2 = \min_{1 \leq i \leq m} t_2^i$$

3. Zmení sa  $G'_i(x)$  pre ľubovoľné  $i$

Tu je situácia obdobná ako v predchádzajúcom prípade. Pre  $i$  nespĺňajúce

$$G'_i(x) \subseteq F(x) \ \& \ G'_i(x) \subseteq G_{A_i}(x)$$

definujeme  $t_3^i = \infty$  inak

$$t_3^i = \min\left(\min_{j \in T_i^{1'}(x)} \frac{b_i(x) - (b_{ij} \wedge x_j)}{\min_{l \in G'_i(x)} k_l}, \min_{j \in T_i^{2'}(x)} \frac{b_i(x) - x_j}{\min_{l \in G'_i(x)} k_l - k_j}\right)$$

kde

$$T_i^{1'}(x) = \{j \mid (b_{ij} \wedge x_j < b_i(x)) \ \& \ (j \notin F(x) \text{ alebo } j \in F(x) \setminus G_{A_i}(x))\}$$

$$T_i^{2'}(x) = \{j \mid (b_{ij} \wedge x_j < b_i(x)) \ \& \ j \in F(x) \setminus G'_i(x) \ \& \ \\ \& \ j \in G_{A_i}(x) \ \& \ k_j < \min_{l \in G'_i(x)} k_l\}$$

a

$$t_3 = \min_{1 \leq i \leq m} t_3^i$$

4. Pribudne nová premenná do  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$  pre ľubovoľnú rovnicu  $i$

$$t_4 = \min_i \left( \min_{j \notin F_{A_i}(x)} \frac{x_j - a_{ij}}{k_j}, \min_{j \notin G_{A_i}(x)} \frac{x_j - b_{ij}}{k_j} \right)$$

5. Zmení sa množina  $D'(x)$

Táto možnosť nastane, ak sa hodnota účelovej funkcie nadobudne v ďalšej rovnici. Pre každú rovnicu  $i$  určíme  $t_5^i$ , pri ktorej bude platiť  $f_i(x(t_5^i)) = f(x(t_5^i))$ . Pri znižovaní premenných  $x_j$  pre  $j \in F(x)$  v rovniciach, kde je  $f_i(x) < f(x)$  môžu nastať nasledujúce situácie.

**i** So zväčšujúcim sa  $\delta$   $f_i(x(\delta))$  rastie. To nastane pre rovnice, v ktorých platí :

$$(F'_i(x) \not\subseteq F(x) \text{ alebo } F'_i(x) \not\subseteq F_{A_i}) \& \\ \& G'_i(x) \subseteq F(x) \& G'_i(x) \subseteq G_{A_i}(x) \quad (Ci)$$

Tieto rovnice nadobudnú hodnotu účelovej funkcie pre

$$t_5^i = \frac{f(x) - f_i(x)}{1 + \min_{j \in G'_i(x)} k_j}$$

Môže tiež platiť:

$$F'_i(x) \subseteq F(x) \& F'_i(x) \subseteq F_{A_i}(x) \& G'_i(x) \subseteq F(x) \& \\ \& G'_i(x) \subseteq G_{A_i}(x) \& \min_{j \in F'_i(x)} k_j < \min_{j \in G'_i(x)} k_j \quad (Ci')$$

potom

$$t_5^i = \frac{f(x) - f_i(x)}{1 + \min_{j \in G'_i(x)} k_j - \min_{j \in F'_i(x)} k_j}$$

**ii** S rastúcim  $\delta$   $f_i(x)$  najprv klesá, a potom stúpa. Táto možnosť nastane pre rovnice, v ktorých:

$$F'_i(x) \subseteq F(x) \& F'_i(x) \subseteq F_{A_i}(x) \& \\ \& (G'_i(x) \not\subseteq F(x) \text{ alebo } G'_i(x) \not\subseteq G_{A_i}(x)) \quad (Cii)$$

Pre tieto rovnice je

$$t_5^i = \frac{f(x, y) + f_i(x)}{1 + \min_{j \in F'_i(x)} k_j}$$

Alebo ak platí:

$$F'_i(x) \subseteq F(x) \& F'_i(x) \subseteq F_{A_i}(x) \& G'_i(x) \subseteq F(x) \& \\ \& G'_i(x) \subseteq G_{A_i}(x) \& \min_{j \in F'_i(x)} k_j > \min_{j \in G'_i(x)} k_j \quad (Cii')$$

potom

$$t_5^i = \frac{f(x) + f_i(x)}{1 + \min_{j \in F'_i(x)} k_j - \min_{j \in G'_i(x)} k_j}$$

iii  $f_i(x)$  je konštantná. To platí pre rovnice  $i \notin D'(x)$ , ktoré nespĺňajú ani jednu z podmienok Ci, Ci', Cii alebo Cii'. Tieto rovnice nadobudnú hodnotu účelovej funkcie pre

$$t_5^i = f(x) - f_i(x)$$

iv Pre  $i \in D'(x)$  zdefinujeme  $t_5^i = \infty$ .

Hodnotu  $t_5$  vyberieme ako minimum z týchto hodnôt, pretože nás zaujíma prvá rovnica, ktorá nadobudne maxima účelovej funkcie.

$$t_5 = \min_i t_5^i$$

6. Zájdem o optimálne riešenie úlohy

$$t_6 = f(x)$$

Hodnotu  $\delta$  určíme:

$$\delta = \min(t_1, t_2, t_3, t_4, t_5, t_6)$$

Získané  $x(\delta)$  použijeme ako východzí bod ďalšej iterácie algoritmu pričom  $f(x(\delta)) < f(x)$ .

**B)**

Na to aby sme znížili  $a_i(x)$  pre  $i \in D(x)$  je potrebné aktivovať premenné v rovniciach, ktoré porušujú (C1). Množinu indexov premenných, ktoré je potrebné aktivovať aspoň v jednej rovnici označíme  $A(x)$ .

$$A(x) = \{j \mid j \in \bigcup (F_i(x) \setminus F_{A_i}(x)), i \in D(x)\}$$

$x_j$  pre  $j \in A(x)$  potom upravíme:

$$x_j = \max(\min_i a_{ij}, \underline{x}_j) \quad \text{pre } i \in D(x) \text{ ak } j \in F_i(x)$$

Tým ale môže nastať situácia, že sa hodnota účelovej funkcie zvýši, čo je ale pre ďalší postup nevyhnutné. Tieto body je potrebné si pamätať, pretože jeden z nich môže byť bodom optima v prípade, že nenájdeme bod, kde  $f(x) = 0$ .

## 2.2 Algoritmus D2

Kvôli prípadu, že (C1) neplatí si budeme v premennej  $\tilde{x}$  pamätať doterajšie najlepšie nájdené riešenie úlohy.

1.  $k = 0$ ;  $(x^0) = \bar{x}$ ;  $\tilde{x} = \bar{x}$ ;
2. **if**  $f(x^k) == 0$  **then** **return**  $x^k$ ;  
    **if**  $x^k == x^{k-1}$  **then** **return**  $\arg \min(f(\tilde{x}), f(x^k))$ ;
3. **if** C1 **then** **goto** 4  
    **else** **goto** 5
4. **if** not C2 **then** uprav  $k_j$  algoritmom D1;  
     $\delta = \min(t_1, t_2, t_3, t_4, t_5, t_6)$ ;  
     $x_j^{k+1} = x^k(\delta)$ ;  
     $k = k + 1$ ;  
    **goto** 2
5. **if**  $f(\tilde{x}) > f(x^k)$  **then**  $(\tilde{x}) = (x^k)$ ;  
     $x_j^{k+1} = \begin{cases} \max(\min_i a_{ij}, \underline{x}_j) & j \in A(x), \quad i \in D(x) \text{ kde } j \in F_i(x) \\ x_j^k & j \notin A(x) \end{cases}$   
     $k = k + 1$ ;  
    **goto** 2

## 2.3 Dôkaz správnosti algoritmu D2

**Veta 1** *Nech  $x^0$  je súčasný bod algoritmu D2 a  $x^1$  je bod definovaný v kroku 4. Potom pre  $\tilde{x} \leq x^0$  a  $\tilde{x} \not\leq x^1$  platí:  $f(\tilde{x}) > f(x^1)$ .*

**Dôkaz:**

Označme:

$$P = \{j \mid \tilde{x}_j > x_j^1\}$$
$$\epsilon = \min_j \frac{x_j^0 - \tilde{x}_j}{k_j}$$

Z algoritmu vieme:  $\forall j \notin F(x) \quad x_j^0 = x_j^1$  z čoho plynie  $\tilde{x}_j = x_j^1$  a preto  $P \subseteq F(x^0)$ . Zadefinujeme si  $x^0(\epsilon)$  rovnako ako v algoritme a teda:

$$x_j^0(\epsilon) = x_j^0 - k_j \epsilon$$

Kedže  $\epsilon < \delta$ , tak:

$$\begin{aligned} x^0(\epsilon) &\geq x^0(\delta) = x^1 \\ f(x^0(\epsilon)) &= f(x^0) - \epsilon > f(x^0) - \delta = f(x^1) \end{aligned}$$

Ďalej označme:

$$Q = \{ j \mid j \in P \ \& \ \tilde{x}_j = x^0(\epsilon) \}$$

Množina  $Q$  obsahuje práve indexy  $j$  pre ktoré  $\frac{x_j^0 - \tilde{x}_j}{k_j} = \epsilon$ , preto je neprázdna a tiež platí, že  $Q \subseteq F(x^0)$ . Z definície  $F(x^0)$  plynie:

$$\forall k \in Q \quad \exists r \in D'(x^0) : k \in F'_r(x^0)$$

Pre ľubovoľné  $k \in Q$  a jemu prislúchajúce  $r \in D'(x^0)$  platí:

$$a_r(x^0(\epsilon)) = x_k = a_r(\tilde{x})$$

Kedže  $x^0(\epsilon) \geq \tilde{x}$  tak  $b_r(x^0(\epsilon)) \geq b_r(\tilde{x})$ . Potom ale:

$$f_r(x^0(\epsilon)) = a_r(x^0(\epsilon)) - b_r(x^0(\epsilon)) \leq a_r(\tilde{x}) - b_r(\tilde{x}) = f_r(\tilde{x})$$

Takže:

$$f(x^1) < f(x^0(\epsilon)) = f_r(x^0(\epsilon)) \leq f_r(\tilde{x}) \leq f(\tilde{x})$$

⊠

**Veta 2** *Nech  $x^0$  je súčasný bod algoritmu a  $x^1$  je bod definovaný v kroku 5. Potom pre  $\tilde{x} \leq x^0$  a  $\tilde{x} \not\leq x^1$  platí:  $f(\tilde{x}) \geq f(x^0)$ .*

**Dôkaz:**

Z algoritmu vieme:

$$\begin{aligned} x^0 &= x^1 & j &\notin A(x) \\ x^0 &> x^1 & j &\in A(x) \end{aligned}$$

Označme:

$$P = \{ j \mid \tilde{x}_j > x_j^1 \}$$

Vieme, že pre  $j \in A(x)$  je  $x_j^1 = \min_i a_{ij}$  pre  $i \in D(x)$  a ak  $j \in F_i(x)$ , preto pre ľubovoľné  $k \in P$  platí:

$$\exists r \in D(x^0) : k \in F_r(x^0) \setminus F_{A_r}(x^0) \quad a_{rk} < \tilde{x}_k$$

a teda aj

$$a_r(\tilde{x}) = a_r(x^0)$$

Kedže  $x^0 \geq \tilde{x}$ , tak

$$b_r(x^0) \geq b_r(\tilde{x})$$

z čoho plynie:

$$f(x^0) = f_r(x^0) = a_r(x^0) - b_r(x^0) \leq a_r(\tilde{x}) - b_r(\tilde{x}) = f_r(\tilde{x}) \leq f(\tilde{x})$$

⊠

**Veta 3** *Nech  $x_{opt}$  je riešenie úlohy 1.3 nájdené algoritmom D2. Ak  $f(x_{opt}) = 0$  potom  $x_{opt}$  je maximálny prvok  $M$ .*

**Dôkaz:**

Kedže  $f(x_{opt}) = 0$ , tak

$$a_i(x_{opt}) = b_i(x_{opt}) \quad \forall i = 1 \dots m$$

a teda  $x_{opt} \in M$ .

Nech  $x_{opt}$  je získané algoritmom D2 v kroku  $k+1$ . Potom  $x_{k+1}$  bolo získané z  $x_k$  krokom 4 algoritmu, lebo inak by podľa vety 2 platilo:

$$f(x_k) \leq f(x_{k+1}) = 0$$

a teda  $x_k$  by bolo riešenie vrátené algoritmom.

Nech existuje  $x'_{opt} \geq x_{opt}$  pre ktoré  $f(x'_{opt}) = 0$ . Označme  $x_l$  najmenší z bodov algoritmu, ktoré sme získali krokom 5 a ktoré sú väčšie ako  $x'_{opt}$ . Ak taký bod nie je, tak označme ako  $x_l$  bod  $\bar{x}$ . Algoritmus D2 postupuje ďalej z bodu  $x_l$  krokom 4 postupne do bodov  $x_{l+1}, \dots, x_{l+i}$  kým platí  $x_{l+i} \geq x'_{opt}$ . Nech  $x_{l+i}$  je posledný bod algoritmu pre ktorý platí  $x_{l+i} \geq x'_{opt}$ . Potom pre  $x_{l+i+1}$  platí

$$x_{l+i+1} \not\geq x'_{opt}$$

Ak bol  $x_{l+i+1}$  vytvorený v kroku 4, tak podľa vety 1 platí:

$$f(x_{l+i+1}) < f(x'_{opt}) = 0$$

čo je spor s tým, že  $f(x) \geq 0$ .

Ak bol  $x_{l+i+1}$  vytvorený v kroku 5, tak podľa vety 2 platí:

$$f(x_{l+i}) \leq f(x'_{opt}) = 0$$

z čoho plynie, že  $f(x_{l+i}) = 0$ , potom ale  $x_{l+i} = x_{opt}$  a teda  $x_{opt} \geq x'_{opt}$ , čo je spor.  $\square$

**Veta 4** *Nech  $x_{opt}$  je riešenie úlohy 1.3 nájdené algoritmom D2. Ak  $f(x_{opt}) \neq 0$  potom  $x_{opt}$  je optimálne riešenie úlohy 1.3.*

**Dôkaz:**

Nech  $x_k$  a  $x_l$  sú dva po sebe nasledujúce body algoritmu, ktoré vznikli krokom 5. Bod  $\bar{x}$  môžeme považovať za prvý takýto bod. Podľa vety 1 vieme:

$$f(x_{l-1}) < f(\tilde{x}) \quad \text{pre } \tilde{x} \leq x_k \text{ \& } \tilde{x} \not\leq x_{l-1}$$

Z vety 2 vieme:

$$f(x_{l-1}) \leq f(\tilde{x}) \quad \text{pre } \tilde{x} \leq x_{l-1} \text{ \& } \tilde{x} \not\leq x_l$$

Z toho dostávame:

$$f(x_{l-1}) \leq f(\tilde{x}) \quad \text{pre } \tilde{x} \leq x_k \text{ \& } \tilde{x} \not\leq x_l$$

a teda  $x_{l-1}$  je optimálne riešenie úlohy pre  $x \in \langle x_l, x_k \rangle$ .

Pre dva po sebe nasledujúce intervaly  $\langle x_m, x_l \rangle$ ,  $\langle x_l, x_k \rangle$  a ich optimálne hodnoty  $x_{l-1}$  a  $x_{j-1}$  označme

$$x_{min} = \arg \min(f(x_{l-1}), f(x_{m-1}))$$

potom platí:

$$\begin{aligned} f(x_{min}) &\leq f(x_{l-1}) \leq f(\tilde{x}) && \text{pre } \tilde{x} \leq x_k \text{ \& } \tilde{x} \not\leq x_l \\ f(x_{min}) &\leq f(x_{m-1}) \leq f(\tilde{x}) && \text{pre } \tilde{x} \leq x_l \text{ \& } \tilde{x} \not\leq x_m \end{aligned}$$

preto  $x_{min}$  je optimálne riešenie úlohy 1.3 na intervale  $\langle x_m, x_k \rangle$ .

Postupne zjednotením všetkých intervalov dostávame optimálne riešenie úlohy 1.3 na intervale  $\langle \underline{x}, \bar{x} \rangle$ , čo je práve hodnota vrátená algoritmom D2.  $\square$



## 2.4 Zložitosť algoritmu D2

Zhora odhadneme zložitosť algoritmu D2, čím ukážeme, že algoritmus D2 je polynomiálny.

Hodnota  $x^k$  sa počas jednej iterácie nemení, preto jednotlivé množiny a hodnoty funkcií pre toto  $x^k$  stačí vyhodnotiť iba raz. Nech sa to udeje v kroku 2. Ďalej môžeme považovať vyčíslenie týchto funkcií za konštantnú operáciu. Týka sa to napríklad hodnoty funkcie  $f(x^k)$ . Pre jej vyhodnotenie je potrebných  $mn$  operácií. Na určenie všetkých spomínaných množín je potrebné  $O(mn)$  operácií, preto zložitosť kroku 2 je  $O(mn)$ .

V kroku 4 algoritmu D2 beží algoritmus D1, preto určíme jeho zložitosť. Zložitosť kroku 1 algoritmu D1 považujeme za jednotkovú. Krok 2 sa cyklicky opakuje, pričom pri každom opakovaní sa veľkosť množiny  $D_-(x)$  zníži o 1. Takže sa môže opakovať najviac  $m-1$  krát. Samotný krok 2 má zložitosť  $O(n)$ , takže zložitosť algoritmu D1 je  $O(mn)$ .

Na vyhodnotenie podmienok C1 a C2 je potrebné vykonať  $mn$  operácií. Taktiež pre určenie  $\delta_1 - \delta_6$  je potrebné nanajvyš  $O(mn)$  operácií. Preto zložitosť krokov 3 a 4 je tiež  $O(mn)$ .

V kroku 5 je na určenie hodnoty  $x_j^{k+1}$  pre  $j \in A(x^k)$  potrebných najviac  $m$  operácií a teda aj zložitosť kroku 5 je  $O(mn)$ .

Algoritmus D2 beží v cykle medzi krokmi 2 a 4 alebo 5. Ako sme ukázali každý z krokov 2, 3, 4 a 5 má zložitosť  $O(mn)$ . Teraz musíme spočítať maximálny počet cyklov. Vzhľadom k tomu, že žiadne  $x_j$  sa počas behu nezvyšuje, tak množiny  $F_{A_i}(x)$  a  $G_{A_i}(x)$  sa zväčšujú, čo znamená, že sa môžu zmeniť najviac  $mn$  krát. Zistíme maximálny počet iterácií  $t$  medzi dvoma iteráciami, ktoré pridajú prvok do  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$ . Potom maximálny počet iterácií bude  $mnt$  a zložitosť algoritmu D2 bude  $O(m^2n^2t)$ . Beh algoritmu závisí na podmienkach C1 a C2, preto budeme rozlišovať 3 typy iterácií:

- A) neplatí podmienka C1, a teda prebehne krok 5
- B) platí C1 a platí C2, takže prebehne krok 4
- C) platí C1 a neplatí C2, preto prebehne krok 4 a  $k_j$  upraví algoritmus D1

Ako neskôr ukážeme, zmena iterácie typu C na B a samotná iterácia typu A určite zväčšuje množinu  $F_{A_i}(x)$ . Teda nie je možné aby sa typy iterácií cyklicky menili bez toho, aby sa zmenila množina  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$ . Preto zistíme pre každý typ iterácie, aký je maximálny počet iterácií tohto typu za sebou bez zmeny týchto množín.

**A)**

V kroku 5 algoritmu pribudnú do  $F_{A_i}(x)$  práve členy, ktoré porušujú C1. V každom cykle sa preto  $F_{A_i}(x)$  zväčší aspoň o 1, a preto cyklov v ktorých neplatí C1 je najviac  $mn$ . Po každej iterácii typu A môže nasledovať ľubovoľná iná, čo znamená, že zmien z iterácie A na B alebo C je najviac  $mn$ .

**B)**

Budeme rozlišovať, ktoré z  $t_1, \dots, t_6$  je najmenšie a teda, ktorá z množín  $F(x)$ ,  $F'_i(x)$ ,  $G'_i(x)$ ,  $F_{A_i}(x)$ ,  $G_{A_i}(x)$  alebo  $D'(x)$  sa zmenila. Iteráciu typu B kde  $t_i = \delta$  budeme značiť  $B_i$ .

Ak nastane iterácia  $B_1$  alebo  $B_6$  znamená to, že sme našli riešenie, alebo, že sme prešli celý definičný obor  $x$  čo znamená, že bude nasledovať najviac jedna ďalšia iterácia.

Iterácie  $B_4$  počítat nebudeme, pretože zväčšia množinu  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$  a nás zaujíma maximálny počet iterácií bez zmeny týchto množín.

Vieme, že vrámci za sebou nasledujúcich iterácií typu B sa veľkosť množín  $F(x)$  a  $D'(x)$  nezmenšuje. Preto iterácií  $B_5$  môže byť najviac  $n$ .

Iterácia  $B_3$  môže nastať iba pre  $i \notin D'(x)$ , pretože platí C2. Táto iterácia môže byť pre každú rovnicu  $i \notin D'(x)$  najviac jedna, lebo do  $F'_i(x)$  môže pribudnúť iba  $j \notin F_{A_i}(x)$  alebo  $j \notin F(x)$ . Týchto iterácií môže byť preto najviac  $m - |D'(x)|$ , pokiaľ sa nezmenila množina  $F(x)$ . Po každej zmene  $F(x)$  môže nasledovať ďalších  $m - |D'(x)|$  iterácií  $B_3$ . Čo znamená, že ich môže nastať rádovo  $mn$ .

Pre iterácie  $B_2$  kde  $i \notin D'(x)$  platí to isté ako pre  $B_3$ . Iterácie  $B_2$  kde  $i \in D'(x)$  spôsobia zväčšenie  $F(x)$ . Preto ich môže byť najviac  $m$ .

Iterácií typu B teda môže byť za sebou  $O(mn)$  bez toho aby sa zväčšili množiny  $F_{A_i}(x)$  a  $G_{A_i}(x)$ . Iterácia  $B_2$  môže zmeniť typ nasledujúcej iterácie na typ A. Ako sme vyššie spomínali tá určite hneď v nasledujúcom kroku zväčší  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$ . Iterácia  $B_3$  pre  $i \in D(x)$  môže zmeniť typ iterácie na C, preto hľadaný maximálny počet iterácií bez zmeny  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$  bude súčtom maximálneho počtu iterácií typu B a C.

**C)**

Pre iterácie typu C platí, že veľkosť množiny  $F(x)$  sa nezmenšuje a teda sa môže zmeniť najviac  $n$  krát. Spočítame maximálny počet iterácií  $t_c$  typu C bez zmeny  $F(x)$ . Celkový počet iterácií typu C potom získame ako  $nt_c$ . Preto ďalej predpokladáme, že sa množina  $F(x)$  nemení. Ako ďalej uvidíme, bude nás zaujímať počet zmien koeficientov  $k_j$ .

Koeficienty sa môžu buď zvyšovať alebo znižovať. Zvyšovať sa môžu ak pribudne  $j \in F(x)$  do  $F'_i(x)$ ,  $G'_i(x)$  alebo pribudnem  $i$  do  $D_=(x)$ . Znižovať sa budú ak ubudne  $i$  z  $D_=(x)$ . Pre každú rovnicu  $i \in D'(x)$  platí:  $\min_{j \in F'_i(x)} k_j = \min_{l \in G'_i(x)} k_l + 1$ . Čo znamená, že po najviac  $n$  zmenách  $k_j$  dostaneme postupnosť koeficientov  $k_i = k_j + 1 = k_l + 2 = \dots$ . V tejto postupnosti už nie je možné zvýšiť žiadne  $k_j$ . Množina, ktorá vypadne z  $D_=(x)$  sa do nej už nevráti (musela by sa zmeniť množina  $G_{A_i}(x)$ ). Teda  $k_j$  sa môžu znižovať  $m$  krát. Po každom znížení koeficientov ich môžeme znova najviac  $n$  krát zvyšovať, preto dohromady máme maximálne  $mn$  zmien koeficientov  $k_j$ .

Pre  $C_1$ ,  $C_4$  a  $C_6$  platí to isté ako pre  $B_1$ ,  $B_4$  a  $B_6$  v predchádzajúcom prípade. Prípád  $C_2$  pre  $i \notin D'(x)$  sa líši od  $B_2$  tým, že do  $F_i(x)$  môže pribudnúť aj  $j$ , pre ktoré  $k_j < \min_{l \in F'_i(x)} k_l$  a teda ich môže byť spolu  $(m - |D'(x)|)(|F(x)| - 1)$  pokiaľ sa nezmení  $F(x)$ , alebo koeficienty  $k_j$  algoritmom D1. Keďže zmien  $k_j$  je najviac  $mn$ , tak iterácií  $C_2$  pre  $i \notin D'(x)$  je najviac  $O(m^2n^2)$ . Iterácie  $C_2$  pre  $i \in D'(x)$  buď pridá prvok do  $F(x)$ , alebo sa algoritmom D1 zväčšia niektoré koeficienty.

Iterácií  $C_3$  pre  $i \notin D'(x)$  je rovnaký počet ako iterácií  $C_2$  pre  $i \notin D'(x)$  a teda  $O(m^2n^2)$ . Iterácia  $C_3$  pre  $i \in D'(x)$  nastane ak do  $G'_i(x)$  pribudne  $j \notin F(x)$  alebo  $j \notin G_{A_i}(x)$ . To môže nastať pre každú rovnicu najviac raz. Tiež môže do  $G'_i(x)$  pribudnúť  $j$  kde  $k_j < \min_{l \in G'_i(x)} k_l$ . V tom prípade sa ale zmenia koeficienty  $k_j$ , čo nastane najviac  $mn$  krát.

Do  $D'(x)$  môže stále pribudnúť najviac  $m$  rovníc. Pokiaľ sa niektoré  $k_j$  znížia, tak sa situácia môže opakovať (nie však pre  $i$ , ktoré vypadli z  $D_=(x)$ ). Keďže  $k_j$  sa môžu znížiť najviac  $m$  krát počet iterácií  $C_5$  je  $O(mn)$ .

Dohromady teda dostávame, že  $t_c = O(m^2n^3)$ . Zmena iterácie typu C na typ B znamená, že musí pribudnúť prvok do  $G_{A_i}(x)$  alebo do  $F(x)$ . Keďže v oboch typoch iterácií sa  $F(x)$  zväčšuje, tak dohromady ich bude najviac  $n$ . V iterácii C je medzi dvoma pridaniami prvku do  $F(x)$   $O(m^2n^2)$  krokov, pričom v B iba  $O(m)$ . Preto najdlhší sled iterácií bez zmeny  $F_{A_i}(x)$  alebo  $G_{A_i}(x)$  má  $O(m^2n^3)$  krokov a zložitosť algoritmu D2 je nanajvýš  $O(m^4n^5)$ , čím sme ukázali, že je to polynomiálny algoritmus.

# Kapitola 3

## Iné úlohy

V tejto kapitole sa budeme zaoberať riešením iných úloh pomocou algoritmu z predchádzajúcej kapitoly.

Majme sústavu  $m$   $(\max, \wedge)$ -lineárnych nehomogénnych rovníc o  $n$  neznámych tvaru:

$$\max(A \otimes x, \alpha) = (B \otimes x, \beta) \quad (3.1)$$

kde

$$\underline{x} \leq x \leq \bar{x}$$

a  $A, B, \underline{x}, \bar{x}, \alpha, \beta$  sú matice a vektory s konečnými prvkami z danej  $(\max, \wedge)$ -algebry  $\mathcal{E}$  s naväčším prvkom  $\bar{\alpha}$  a najmenším prvkom  $\underline{\alpha}$ .

**Lemma 4** *Úloha 3.1 je ekvivalentná úlohe 1.1 v tvare:*

$$A' \otimes x' = B' \otimes x' \quad (3.2)$$

kde

$$\begin{pmatrix} \underline{x} \\ \gamma \end{pmatrix} \leq x' \leq \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \gamma \end{pmatrix}$$

a  $\gamma = \max_{1 \leq j \leq n} (\alpha_j, \beta_j)$ ,

$$A' = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & \alpha_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & \alpha_n \end{pmatrix} \quad B' = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} & \beta_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} & \beta_n \end{pmatrix}$$

**Dôkaz:**

Zo zadania plynie, že  $\underline{x}_j \leq x'_j \leq \bar{x}_j$  pre  $j = 1, \dots, n$ , čo je podmienka ekvivalentná podmienke pre  $x$  z úlohy 3.1. Ďalej platí, že  $x'_{n+1} = \gamma$ . Preto

$$\begin{aligned} a_{i\ n+1} \wedge x'_{n+1} &= a_{i\ n+1} = \alpha_i && \text{pre } \forall i \\ b_{i\ n+1} \wedge x'_{n+1} &= b_{i\ n+1} = \beta_i \end{aligned}$$

Každá ľavá strana rovnice  $i$  úlohy 3.2 sa dá zapísať ako:

$$a_i(x') = \max_{1 \leq j \leq n+1} (a_{ij} \wedge x'_j) = \max(\max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x'_j), a_{i\ n+1} \wedge x'_{n+1}) = \max(\max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x'_j), \alpha_i)$$

čo je ľavá strana rovnice  $i$  úlohy 3.1. Tak isto pre pravé strany sústavy platí:

$$b_i(x') = \max(\max_{1 \leq j \leq n} (b_{ij} \wedge x'_j), b_{i\ n+1} \wedge x'_{n+1}) = \max(\max_{1 \leq j \leq n} (b_{ij} \wedge x'_j), \beta_i)$$

Tým sme ukázali, že úloha 3.1 je ekvivalentná úlohe 1.1. □

Majme sústavu  $m$   $(\max, \wedge)$ -lineárnych homogénnych rovníc o  $n$  neznámych tvaru:

$$A \oslash x = B \oslash y \tag{3.3}$$

kde

$$\begin{aligned} \underline{x} &\leq x \leq \bar{x} \\ \underline{y} &\leq y \leq \bar{y} \end{aligned}$$

a  $A, B, \underline{x}, \bar{x}, \underline{y}, \bar{y}$  sú matice a vektory s konečnými prvkami z danej  $(\max, \wedge)$ -algebry  $\mathcal{E}$  s najväčším prvkom  $\bar{\alpha}$  a najmenším prvkom  $\underline{\alpha}$ .

**Lemma 5** *Úloha 3.3 je ekvivalentná úlohe 1.1 v tvare:*

$$A' \oslash x' = B' \oslash x' \tag{3.4}$$

kde

$$\begin{pmatrix} \underline{x} \\ \underline{y} \end{pmatrix} \leq x' \leq \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix}$$

a  $A' = (A\ D), B' = (D\ B)$ ,

$$D = \underbrace{\begin{pmatrix} \sigma & \dots & \sigma \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma & \dots & \sigma \end{pmatrix}}_n \text{ pre } \sigma = \min(\min_j(\underline{x}_j, \underline{y}_j), \min_{ij}(a_{ij}, b_{ij}))$$

**Dôkaz:**

Z definície  $\sigma$  plynie, že

$$\sigma \wedge x'_j = \sigma \quad \text{pre} \quad \forall j \quad x'_j \in \langle \underline{x}'_j, \bar{x}'_j \rangle$$

preto pre  $\forall i$  platí:

$$\begin{aligned} \max_{1 \leq j \leq 2n} (a_{ij} \wedge x'_j) &= \max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x'_j) \\ \max_{1 \leq j \leq 2n} (b_{ij} \wedge x'_j) &= \max_{n+1 \leq j \leq 2n} (b_{ij} \wedge x'_j) \end{aligned}$$

Ak označíme vektor  $\begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}$  ako  $x$  a  $\begin{pmatrix} x'_{n+1} \\ \vdots \\ x'_{2n} \end{pmatrix}$  ako  $y$  potom

$$\begin{aligned} \max_{1 \leq j \leq 2n} (a_{ij} \wedge x'_j) &= \max_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \wedge x_j) \\ \max_{1 \leq j \leq 2n} (b_{ij} \wedge x'_j) &= \max_{1 \leq j \leq n} (b_{i, j+n} \wedge y_j) \end{aligned}$$

a teda

$$\begin{aligned} A' \otimes x' &\Leftrightarrow A \otimes x \\ B' \otimes x' &\Leftrightarrow B \otimes y \end{aligned}$$

Taktiež aj podmienku  $\begin{pmatrix} \underline{x} \\ \underline{y} \end{pmatrix} \leq x' \leq \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix}$  môžeme zapísať ako

$$\begin{aligned} \underline{x} &\leq x \leq \bar{x} \\ \underline{y} &\leq y \leq \bar{y} \end{aligned}$$

□

Majme sústavu  $m$  rovníc o  $n$  neznámych tvaru:

$$\min_{1 \leq j \leq n} (a_{ij} \vee x_j) = \min_{1 \leq j \leq n} (b_{ij} \vee x_j) \quad i = 1 \dots m \quad (3.5)$$

kde

$$\underline{x} \leq x \leq \bar{x}$$

pričom  $\alpha \vee \beta = \max(\alpha, \beta)$  a  $A, B, \underline{x}, \bar{x}, \underline{y}, \bar{y}$  sú matice a vektory s konečnými prvkami z danej  $(\max, \wedge)$ -algebry  $\mathcal{E}$  s naväčším prvkom  $\bar{\alpha}$  a najmenším prvkom  $\underline{\alpha}$ .

**Lemma 6** Úloha 3.5 je ekvivalentná úlohe 1.1 v tvare:

$$A' \otimes x' = B' \otimes x' \quad (3.6)$$

kde

$$-\bar{x} \leq x' \leq -\underline{x}$$

pričom  $A'$ ,  $B'$  sú definované:

$$\begin{aligned} a'_{ij} &= -a_{ij} \\ b'_{ij} &= -b_{ij} \end{aligned} \quad i = 1 \dots m \quad j = 1 \dots n$$

**Dôkaz:**

Z definície  $A'$ ,  $B'$  a  $x'$  plynie

$$\begin{aligned} a_{ij} \wedge x_j &= -(a'_{ij} \vee x'_j) \\ b_{ij} \wedge x_j &= -(b'_{ij} \vee x'_j) \end{aligned}$$

a preto aj

$$\begin{aligned} \max_{1 \leq j \leq n} a_{ij} \wedge x_j &= -(\min_{1 \leq j \leq n} a'_{ij} \vee x'_j) \\ \max_{1 \leq j \leq n} b_{ij} \wedge x_j &= -(\min_{1 \leq j \leq n} b'_{ij} \vee x'_j) \end{aligned}$$

⊠