

Univerzita Karlova v Praze  
Matematicko-fyzikální fakulta

**ZÁZNAM O PRŮBĚHU OBHAJOBY  
DIPLOMOVÉ PRÁCE**

**Název práce:** PSO-algoritmy a možnosti jejich využití v kryptoanalýze

**Jazyk práce:** slovenský jazyk

**Jméno studenta/studentky:** Lenka Mišániková

**Studijní program:** Matematika

**Studijní obor:** Matematické metody informační bezpečnosti

**Vedoucí práce:** Doc. RNDr. Jiří Tůma, DrSc.

**Oponent/opONENTI:** RNDr. Michal Hojsík, Ph. D.

**Členové komise:**  
Prof. RNDr. Aleš Drápal, DSc. (přítomen)  
Doc RNDr. Jiří Tůma, DrSc. (přítomen)  
Mgr. Štěpán Holub, Ph. D. (přítomen)  
RNDr. Přemysl Jedlička, Ph. D. (ČZU, TF) (přítomen)  
RNDr. Petr Somberg, Ph. D. (přítomen)  
Prof. RNDr. Adolf Karger, DrSc. (nepřítomen)  
Prof. RNDr. Ing. Petr Němec, DrSc. (ČZU, TF) (přítomen)

**Datum obhajoby:** 19. 5. 2011

**Průběh obhajoby:** Počítačová prezentace byla poměrně rozsáhlá, ovšem opírala se o kopie textů a obrázků z vlastní práce. Z posudků vedoucího i oponenta vyplynulo určité zklamání, že práce po úvodních slibných kapitolách nepokračovala nějakými novými zajímavými výsledky. Bylo konstatováno i velké množství nedbalostí v písemném projevu a menší stupeň rigoróznosti. Nicméně nezazněl názor, že by práce neměla být přijata.

**Výsledek obhajoby:**  výborně  velmi dobře  dobře  neprospěl/a

**Předseda nebo místopředseda komise:** Prof. RNDr. Aleš Drápal, DSc.

---

Pokyny pro předsedy nebo místopředsedy komisí:

Práce v elektronické podobě musí být studentem vložena do SIS. Formulář vyplňte ve všech bodech v elektronické podobě. V bodě Členové komise se uvedou všichni členové komise a za jejich jména se uvede „(přítomen)“ nebo „(nepřítomen)“. Předseda nebo místopředseda komise je jejím členem. V bodě Průběh obhajoby by měly být uvedeny alespoň čtyři věty vysvětlující průběh obhajoby. Po vyplnění formuláře ho vytiskněte, dole formulář ještě vlastnoručně podepište a přiložte k zápisu o státní závěrečné zkoušce. Současně vložte formulář v elektronické podobě (bez vlastnoručního podpisu) do SIS.